P5-16...R40-17

Modèle : C01 PLUS

fr **Notice de montage et d’utilisation**

Moteur de volet roulant avec émetteur-récepteur radio intégré

Informations importantes pour:

• l'installateur / • l'électricien / • l'utilisateur

À transmettre à la personne concernée!

L'original de cette notice doit être conservée par l'utilisateur.

2010 301 185 0d 31/03/2025

Becker-Antriebe GmbH
Friedrich-Ebert-Straße 2-4
35764 Sinn/Allemagne
info@becker-antriebe.com
www.becker-antriebe.com

BECKER
for you. forever.

Sommaire

Généralités ... 4
Garantie ... 5
Consignes de sécurité ... 5
- Remarques pour l'utilisateur ... 5
- Remarques pour le montage et la mise en service ... 5

Utilisation conforme ... 7
Montage et démontage du câble de connexion enfichable ... 7
Montage ... 8
Émetteurs Centronic compatibles ... 10
Description du fonctionnement ... 11
Mise en service avec un émetteur CentronicPLUS ... 12
- Mise en mode de programmation ... 12
- Programmation de l'émetteur CentronicPLUS ... 13
- Ajout d'un émetteur supplémentaire à l'installation ... 14
- Sélection du récepteur pour le mode de réglage ... 14
- Contrôle de l'affectation du sens de rotation ... 15
- Gestion intelligente de l'installation ... 16
- Indicateur d'état des positions de fin de course (ESI) ... 16
- Réglage des positions de fin de course ... 16
  - De la butée supérieure à la butée inférieure ... 16
  - Du point supérieur au point inférieur ... 17
  - De la butée supérieure au point inférieur ... 17
  - Du point supérieur à la butée inférieure ... 18
- Modification des positions de fin de course réglées ... 18
- Effacement des positions de fin de course ... 19
- Positions intermédiaires I + II ... 20
- Réinitialisation de la mémoire radio du moteur tubulaire sur le réglage usine ... 21

Mise en service avec un émetteur Centronic ... 23
- Programmation de l'émetteur maître ... 24
- Contrôle de l'affectation du sens de rotation ... 24
- Gestion intelligente de l'installation ... 24
- Indicateur d'état des positions de fin de course (ESI) ... 25
- Réglage des positions de fin de course ... 25
  - De la butée supérieure à la butée inférieure ... 25
  - Du point supérieur au point inférieur ... 25
  - De la butée supérieure au point inférieur ... 26
  - Du point supérieur à la butée inférieure ... 26
- Modification des positions de fin de course réglées ... 26
- Effacement des positions de fin de course ... 27
- Positions intermédiaires I + II ... 27
- Programmation d'autres émetteurs ... 28
- Effacement de l'émetteur ... 28
- Reprogrammation de l'émetteur maître ... 29

Fonctions supplémentaires avec CentronicPLUS / Centronic ... 30
- Sécurité antigel supérieure ... 30
  - Activation / désactivation de la sécurité antigel supérieure avec un émetteur CentronicPLUS ... 30
  - Activation / désactivation de la sécurité antigel supérieure avec un émetteur Centronic ... 30
- Fonction de moustiquaire ... 30
- Programmation des horaires de déplacement ... 31
- Effacement des horaires de déplacement avec un émetteur CentronicPLUS ... 31
- Effacement des horaires de déplacement avec un émetteur Centronic ... 31
- Activation / désactivation des horaires de déplacement avec un émetteur CentronicPLUS ... 32
- Activation / désactivation des horaires de déplacement avec un émetteur Centronic ... 32

Réinitialisation du moteur tubulaire sur le réglage usine ... 32
Commande sur place avec un bouton poussoir ... 33
Détection d'obstacles ... 33
Élimination ... 34
Maintenance ... 34
Caractéristiques techniques Ø35 ... 34
Caractéristiques techniques Ø45 ... 35
Messages d'erreur ... 35
Que faire si... ... 36
Exemple de raccordement ... 37

Déclaration de conformité 38

Généralités

Ces moteurs tubulaires sont des équipements de qualité supérieure présentant les caractéristiques suivantes :

- Optimisés pour les applications de volets roulants
- Commande individuelle, de groupe ou centrale par radio
- Pas de câblage pour relier le commutateur ou une commande à relais
- Possibilité de combiner librement le moteur et les émetteurs adaptés
- Réglage simple des fins de course via l'émetteur
- Installation possible sans butée (du point supérieur au point inférieur)
- Réglage de deux positions intermédiaires à choisir librement
- Création flexible de groupes par radio, modifiable à tout moment sans opération de montage
- La fonction de mémorisation intégrée permet de programmer en toute simplicité jusqu'à deux horaires de commutation, avec répétition quotidienne.
- Reconnaissance automatique de la position de fin de course inférieure en cas d'utilisation d'attaches souples avec « la roue du dispositif de détection des obstacles »
- Reconnaissance automatique des positions de fin de course grâce à un système électronique intelligent lors de l'utilisation de systèmes de butée
- Détection des obstacles même en cas d'utilisation d'attaches rigides (blocages des axes)
  - Une légère pression exercée sur le tablier du volet roulant rend le soulèvement et la prise par le dessous plus difficiles
  - Convient pour les profils rigides en aluminium, en acier et en bois
- Pas d'ajustement ultérieur des fins de course : lors de l'utilisation d'un système de butées, les changements de tablier/toile sont compensés automatiquement.
- Reconnaissance de couple dans le sens Montée lorsque le tablier du volet roulant est bloqué ou gelé permettant de prévenir l'endommagement de ce dernier
- Réglage de la sécurité antigel possible en position de fin de course supérieure
- Sollicitation considérablement réduite des butées et du tablier/de la toile
- Fonctionnement respectueux de l'installation et du moteur permettant d'accroître leur durée de vie
- Pour câble de connexion enfichable
- Fonction de moustiquaire

Lors de l'installation et du réglage de l'appareil, veuillez respecter la présente notice de montage et d'utilisation.
La date de fabrication est composée des quatre premiers chiffres du numéro de série.
Les chiffres 1 et 2 indiquent l'année et les chiffres 3 et 4 la semaine calendaire.
Exemple : Semaine calendaire 50 de l'année 2024

N° de série :	2450XXXXX

Explication des pictogrammes

	**PRUDENCE**	PRUDENCE signale un risque pouvant entraîner des blessures s'il n'est pas évité.
	ATTENTION	ATTENTION signale des mesures à prendre pour éviter des dommages matériels.
		Indique des conseils d'utilisation et autres informations utiles.

Garantie

Toute modification du moteur et toute installation inappropriée allant à l'encontre de cette notice et de nos autres consignes peuvent causer des blessures corporelles graves ou représenter un risque pour la santé des utilisateurs, par ex. des contusions. C'est pourquoi, toute modification de la construction ne peut être effectuée qu'après nous en avoir informés et après obtention de notre accord. Nos consignes, notamment celles mentionnées dans la présente notice de montage et d'utilisation, doivent être respectées impérativement.
Toute modification des produits allant à l'encontre de leur utilisation conforme n'est pas autorisée.
Lorsqu'ils utilisent nos produits, les fabricants des produits finis et les installateurs doivent impérativement tenir compte et respecter toutes les dispositions légales et administratives nécessaires, en particulier les dispositions relatives à la compatibilité électromagnétique actuellement en vigueur, notamment en ce qui concerne la production du produit fini, l'installation et le service clientèle.

Consignes de sécurité

Les consignes de sécurité et avertissements suivants ont pour but de prévenir les risques et d'éviter les dommages corporels et matériels.

Remarques pour l'utilisateur

Remarques générales

- Pendant le nettoyage, la maintenance et le remplacement de pièces, le moteur doit être débranché de la source d'alimentation électrique.
- Tous les travaux et toutes les autres activités, y compris les travaux de maintenance et de nettoyage, réalisés sur les installations électriques et l'installation même, doivent être effectués uniquement par des personnes qualifiées, notamment des électriciens spécialisés.
- Ces appareils peuvent être utilisés par des enfants à partir de 8 ans et par des personnes dont les facultés physiques, sensorielles ou mentales sont diminuées ou qui manquent d'expérience et/ou de connaissances, dans la mesure où ils/elles sont surveillés ou bien si l'emploi sûr de l'appareil leur a été enseigné et qu'ils/elles ont compris les risques en découlant. Les enfants ne doivent pas jouer avec l'appareil.
- Le niveau d'usure et de détérioration des installations doit être régulièrement contrôlé par une personne qualifiée.
- N'utilisez pas les installations si une réparation ou un réglage est nécessaire.
- Surveillez les installations lorsqu'elles sont en mouvement et éloignez les personnes jusqu'à ce qu'elles soient complètement fermées.
- Observez la zone de danger de l'installation pendant le fonctionnement.
- Veillez à conserver une distance suffisante (au moins 40 cm) entre les pièces mobiles et les objets avoisinants.



Prudence
Consignes de sécurité à respecter pour éviter les blessures graves
- **Éliminez ou sécurisez les points d'écrasement et de cisaillement.**

Remarques pour le montage et la mise en service

Remarques générales

- Les consignes de sécurité de la norme EN 60335-2-97 doivent être respectées. Notez que ces consignes de sécurité ne sont en aucun cas exhaustives car cette norme ne peut recenser toutes les sources de danger. Par exemple, la construction du produit motorisé, le comportement du moteur lorsqu'il est installé ou l'application du produit fini dans le domaine d'utilisation de l'utilisateur final ne peuvent pas être pris en compte par le fabricant du moteur.
  Pour toute question ou en cas d'incertitude concernant les consignes de sécurité mentionnées dans la norme, adressez-vous au fabricant du produit partiel ou du produit fini correspondant.
- Respectez toutes les normes et prescriptions en vigueur pour l'installation électrique.
- Tous les travaux et toutes les autres activités, y compris les travaux de maintenance et de nettoyage, réalisés sur les installations électriques et l'installation même, doivent être effectués uniquement par des personnes qualifiées, notamment des électriciens spécialisés.
- Seuls les pièces de rechange, les outils et les dispositifs accessoires autorisés par le fabricant du moteur doivent être utilisés.
  En utilisant des produits tiers non agréés ou en modifiant l'installation et ses accessoires, vous mettez en danger votre sécurité et celle de tiers ; c'est pourquoi l'utilisation de produits d'autres marques non

agréés ou les modifications pour lesquelles nous n'avons pas été concertés et que nous n'avons pas permises ne sont pas autorisées. Nous déclinons toute responsabilité pour les dommages dus au non-respect de cette consigne.

- Montez l'interrupteur avec préréglage ARRÊT à portée de vue du produit motorisé, mais éloigné des pièces mobiles, à une hauteur supérieure à 1,5 m. Celui-ci ne doit pas être accessible au public.
- Les dispositifs de commande fixes doivent être installés de manière visible.
- Les caractéristiques du produit motorisé doivent être compatibles avec le couple assigné et la durée de fonctionnement assignée.
  Vous trouverez les caractéristiques techniques (couple nominal, durée de fonctionnement) sur la plaque signalétique du moteur tubulaire.
- Les pièces du moteur bougeant de manière dangereuse doivent être montées à plus de 2,5 m du sol ou de tout autre plan donnant accès au moteur.
- Réglez/Programmez correctement les positions de fin de course après la mise en service pour garantir le fonctionnement sûr de l'installation.
- Les moteurs équipés d'un câble H05VV-F ne doivent être installés qu'en intérieur.
- Les moteurs équipés d'un câble de connexion H05RR-F, S05RN-F ou 05RN-F peuvent être utilisés en extérieur et en intérieur.
- Pour la mise du moteur dans l'axe, utilisez exclusivement les composants figurant dans le catalogue d'accessoires mécaniques en vigueur du fabricant du moteur. Montez-les conformément aux indications du fabricant.
- Lorsque le moteur pour tabliers/toiles est installé dans une zone indiquée spécifiquement (par ex. issues de secours, zones dangereuses, zones de sécurité), respectez toutes les normes et prescriptions en vigueur correspondantes.
- Après avoir installé le moteur, l'installateur doit consigner le moteur tubulaire utilisé dans le chapitre Caractéristiques techniques et noter le lieu de montage.

Prudence

Consignes de sécurité à respecter pour éviter les blessures graves

- **Pendant le fonctionnement des installations et appareils électriques ou électroniques, certains composants, tels que le bloc d'alimentation, sont soumis à une tension électrique dangereuse. Toute intervention par des personnes non qualifiées ou tout non-respect des avertissements peut causer des blessures corporelles ou des dommages matériels.**
- **Prudence lors de tout contact avec le moteur tubulaire. Celui-ci peut en effet chauffer pendant le fonctionnement pour des raisons liées à sa technologie.**
- **Avant d'installer la motorisation, enlevez tous les câbles inutiles et mettez hors service tout équipement qui n'est pas nécessaire pour un fonctionnement motorisé.**
- **Éliminez ou sécurisez les points d'écrasement et de cisaillement.**
- **Lors de l'installation du moteur, prévoyez un système de coupure du réseau sur tous les pôles avec une largeur d'ouverture de contact d'au moins 3 mm par pôle (EN 60335).**
- **En cas d'endommagement du câble secteur, seul le fabricant est autorisé à en effectuer le remplacement. Pour les moteurs avec câble de connexion enfichable, remplacez ce dernier par un câble secteur du même type disponible auprès du fabricant du moteur.**

Attention

Consignes de sécurité à respecter pour éviter les dommages matériels.

- **Veillez à conserver une distance suffisante entre les pièces mobiles et les objets avoisinants.**
- **Ne transportez jamais le moteur par le câble de connexion.**
- **Assurez-vous de la fixation sûre des raccords encliquetables et des vis des supports.**
- **Assurez-vous que rien ne frotte sur le moteur tubulaire comme, par ex. les attaches du tablier/de la toile, des vis.**
- **Le moteur doit être monté en position horizontale.**

Utilisation conforme

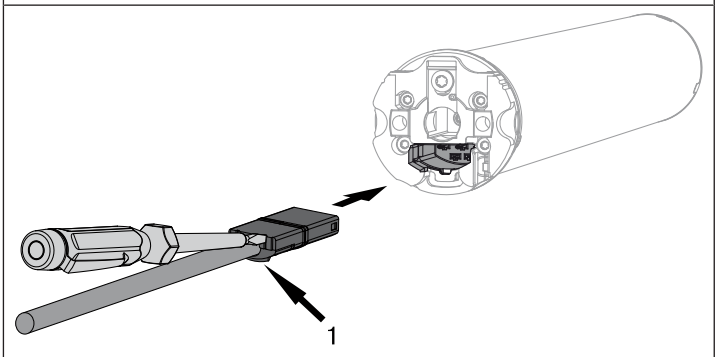
Le type de moteur tubulaire décrit dans la présente notice est exclusivement destiné au fonctionnement d'installations de volets roulants.
Outre la fixation par attache rigide, ce type de moteur tubulaire est compatible avec d'autres attaches rigides. Ces systèmes sont reconnus automatiquement.
Si les attaches ou la lame supérieure sont vissés ou rivés sur l'axe, il est nécessaire de paramétrer un point pour la position de fin de course inférieure.
Utilisez uniquement les vis EJOT Delta PT 40x12 WN 5454 Torx (9900 000 545 4) pour fixer les pièces de connexion au moteur Ø 35 mm PXX/XX.
Les moteurs sont conçus pour des pièces motorisées qui peuvent être soulevées de 40 mm dans la zone de déplacement inférieure avec une force de 150 N. Si ce n'est pas le cas, des mesures de sécurité supplémentaires doivent être prises concernant la pièce motorisée ou l'installation.
Pour les applications de protection solaire, veuillez employer exclusivement les types de moteurs tubulaires conçus à cet effet.
Ce type de moteur tubulaire est conçu pour être utilisé dans des installations individuelles (un moteur par axe).
Ce type de moteur tubulaire ne doit pas être utilisé dans une atmosphère explosive.
Le câble de connexion ne doit pas être utilisé pour transporter le moteur. Pour ce faire, utilisez toujours le tube du moteur.
Toutes les autres applications, utilisations et modifications ne sont pas autorisées pour des raisons de sécurité dans le but de protéger l'utilisateur et les tiers car elles pourraient entraver la sécurité de l'installation et ainsi présenter un risque de dommages corporels et matériels. Le fabricant du moteur décline toute responsabilité pour les dommages dus au non-respect de cette consigne.
Les indications de cette notice d'utilisation doivent être impérativement respectées lors du fonctionnement de l'installation ou de sa réparation. Le fabricant du moteur décline toute responsabilité pour les dommages dus à une utilisation inappropriée.

Attention
N'utilisez des attaches rigides que si les lames du volet roulant sont suffisamment rigides. En position fermée, le tablier ne doit pas dépasser des coulisses. Dans le cas contraire, l'articulation située entre les deux lames supérieures risque d'être trop fortement sollicitée et de s'endommager.

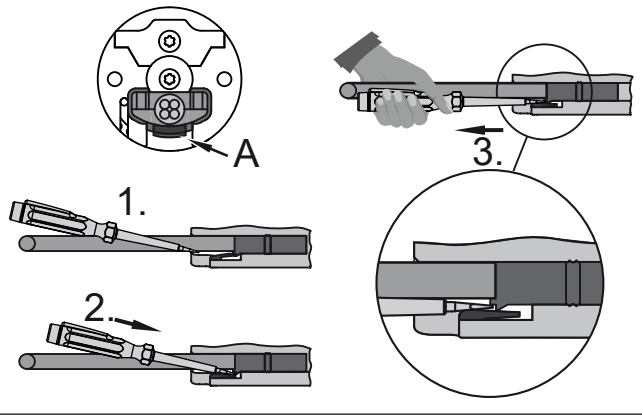
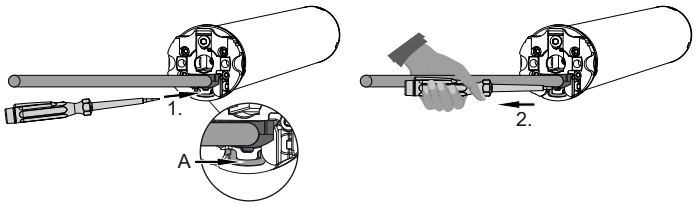
Montage et démontage du câble de connexion enfichable

Prudence
Coupez l'alimentation électrique avant de monter/démonter le câble de connexion.

Montage du câble de connexion enfichable

Ø35 / Ø45 / Ø58	Veillez à **couper la tension** du câble de connexion puis insérez-le dans la tête du moteur jusqu'à ce que vous entendiez l'ergot du moteur s'enclencher. Le cas échéant, utilisez un tournevis plat pour pouvoir enfoncer l'embout plus loin. Placez le tournevis dans l'une des deux fentes prévues à cet effet sur le connecteur. Contrôlez l'enclenchement.
	
1 = ergot	

Démontage du câble de connexion enfichable pour moteurs tubulaires

Ø35	Insérez un tournevis plat adapté à mi-chemin entre l'ergot et la languette d'arrêt, de manière à ce que cette dernière libère l'ergot du connecteur. À présent, vous pouvez extraire simultanément le câble de connexion et le tournevis plat.
	
A = Languette d'arrêt	
Ø45 / Ø58	Insérez un tournevis plat adapté au centre jusqu'en butée dans l'orifice de l'étrier enfichable, de manière à ce que ce dernier libère l'ergot du connecteur. À présent, vous pouvez extraire simultanément le câble de connexion et le tournevis plat.
	
A = Étrier enfichable	

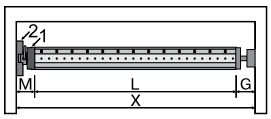
Montage

Montage du moteur

Attention
Pour la mise du moteur dans l'axe, utilisez exclusivement les composants figurant dans le catalogue d'accessoires mécaniques en vigueur du fabricant du moteur.

L'installateur doit s'assurer avant le montage que la maçonnerie ou le système à motoriser sont suffisamment solides (couple du moteur plus poids du tablier/de la toile).

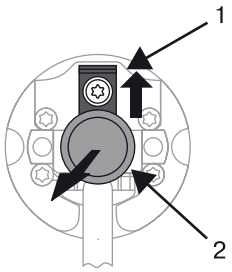
Prudence
Les raccordements électriques ne doivent être effectués que par un électricien spécialisé. Coupez et sécurisez l'alimentation électrique avant le montage. Veuillez remettre les informations de raccordement ci-jointes à l'électricien chargé des travaux.
Si le tablier du volet roulant doit venir contre la butée supérieure, respectez les consignes suivantes : le tablier du volet roulant doit être sécurisé contre le retour dans le coffre par des butées d'arrêt ou par une lame finale coudée. Avec les éléments pré-assemblés, nous recommandons l'emploi de butées cachées dans les coulisses.

	Déterminez l'encombrement latéral (M) en mesurant la tête du moteur (1) et le support mural (2). Pour obtenir la longueur (L) de l'axe, soustrayez l'encombrement latéral (M) et l'embout (G) à la dimension intérieure du coffre (X) : L=X-M-G. L'encombrement latéral (M) peut varier suivant la combinaison moteur-support mural.

Fixez ensuite le support mural et l'embout. Veillez à ce que l'axe forme un angle droit avec le mur et à ce que le système monté offre un jeu axial suffisant.

Attention
En cas d'utilisation d'attaches rigides, il est nécessaire d'employer des supports fermés. Volet roulant fermé, le moteur tubulaire pousse le tablier vers le bas pour rendre difficile tout soulèvement ou prise par le bas. Utilisez uniquement des tabliers suffisamment solides, par exemple en aluminium, en acier ou en bois. Pour éviter tout endommagement du tablier, celui-ci doit coulisser sur toute la hauteur dans des coulisses.

Montage et démontage du tenon



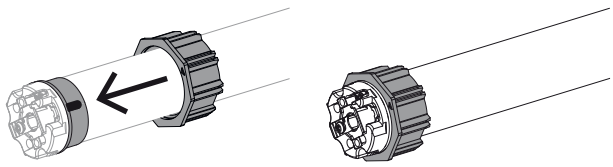
Ø45

Le tenon (2) s'enclenche automatiquement lors de son insertion. Pour démonter le tenon (2), poussez la plaque de sécurité (1) vers le haut et retirez le tenon (2).

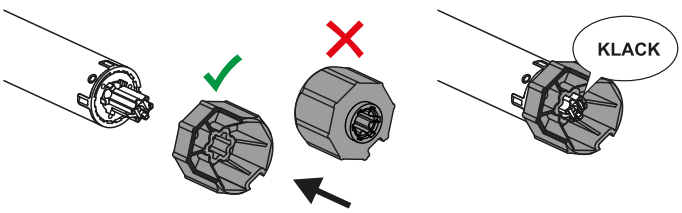
Si vous souhaitez utiliser la « détection d'obstacles », vous devez utiliser la « roue pour détection d'obstacles ».

Montage et démontage de la roue

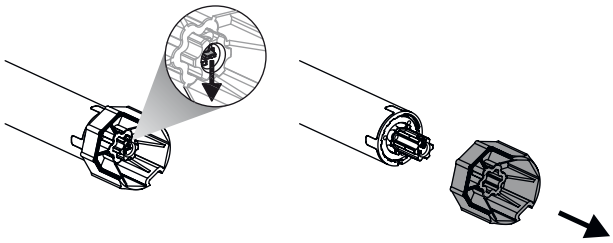
Montage de l'anneau sur la couronne



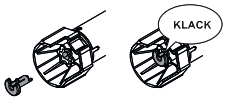
Montage de la roue avec dispositif de blocage sur le tube de sortie



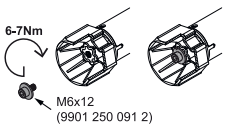
Démontage de la roue avec dispositif de blocage sur le tube de sortie



Montage et démontage de la roue avec dispositif de blocage de la roue ou raccord vissé

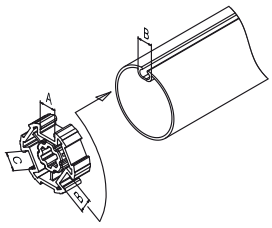


Montage et démontage de la roue avec dispositif de blocage de la roue séparé



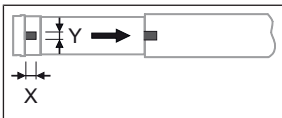
Montage et démontage de la roue avec raccord vissé

Montage du moteur dans l'axe



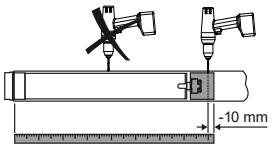
Axes à profil :

Avec certaines roues, il est possible de compenser les tolérances de largeur de la rainure de plusieurs axes en tournant la roue pour l'amener dans une autre rainure. Ces rainures ont des dimensions différentes et permettent un montage bien ajusté du moteur.



Axes ronds :

Mesurez la came de la couronne (X, Y). Retirez ensuite le tube côté moteur pour pouvoir insérer la came de la couronne dans l'axe. La came de la couronne ne doit pas avoir de jeu par rapport à l'axe.



Nous recommandons, pour garantir une transmission sûre du couple de rotation avec des **axes ronds**, de visser la roue sur l'axe (voir tableau ci-dessous).

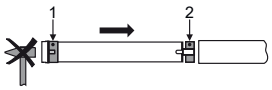
Attention! Lors du perçage de l'axe, veillez à ne jamais percer dans la zone du moteur tubulaire !

Dimension du moteur [mm]	Roue	Couple maxi. [Nm]	Vis de fixation pour (4 unités)
Ø 35-Ø 45	Tous	jusqu'à 50	Vis à tôle Ø 4,8 x 9,5 mm

Nous recommandons de visser également l'embout sur l'axe.

Attention

Ne cognez jamais sur le moteur tubulaire et veillez à ne pas le laisser tomber lors de son introduction dans l'axe ! Le tablier ne peut être fixé qu'au moyen d'attaches souples ou d'attaches rigides. Nous recommandons d'utiliser au moins 3 unités par mètre d'axe.

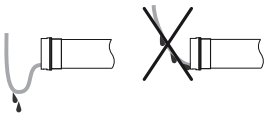


Montez le moteur tubulaire avec la bague correspondante (1) et la roue (2). Si la bague dispose de plusieurs rainures, choisissez la rainure parfaitement appropriée et faites glisser la bague (1) sur la couronne.

Insérez ensuite le moteur tubulaire dans l'axe, avec la bague (1) et la roue (2) prémontées. Veillez à ce que la bague et la roue soient correctement logées dans l'axe.

Accrochez l'unité montée (axe, moteur tubulaire et embout) dans le coffre et sécurisez le moteur en tenant compte du type de fixation du support mural (avec goupille ou fixation à ressort).

Positionnez l'axe de sorte que le tablier du volet roulant puisse être fixé avec des attaches ou montez les attaches rigides conformément aux indications du fabricant.



Pose du câble de connexion

Posez et fixez le câble de connexion au moteur tubulaire en montant. Le câble de connexion ne doit pas empiéter sur la zone d'enroulement. Recouvrez les arêtes vives.

L'antenne extérieure éventuellement fournie ne doit en aucun cas être raccourcie ou endommagée et ne doit pas non plus empiéter sur la zone d'enroulement.

⚠ **Prudence! La tension réseau peut être présente au niveau d'une antenne endommagée ou coupée. Tout contact constitue un danger de mort imminente ! Les installations dotées d'une antenne endommagée doivent être immédiatement mises hors tension et réparées.**

Émetteurs Centronic compatibles

Tous les récepteurs CentronicPlus peuvent être utilisés avec des émetteurs Centronic listés dans le tableau Compatibilité Centronic/CentronicPlus à l'adresse

www.becker-antriebe.com/downloads

Les deux technologies radio employées sont globalement différentes. C'est pourquoi leur association ne permet toutefois pas de profiter de la performance du système radio CentronicPlus dans son intégralité. En cas d'utilisation d'émetteurs Centronic avec des récepteurs CentronicPlus, la portée peut éventuellement être réduite. Les émetteurs Centronic ne peuvent pas de traiter les retours des récepteurs CentronicPlus. Vous ne pourrez profiter pleinement de la performance du système CentronicPlus qu'en combinant des émetteurs, récepteurs et capteurs CentronicPlus entre eux, car seule cette technologie permet la création automatique d'un système bidirectionnel intelligent.

Description du fonctionnement

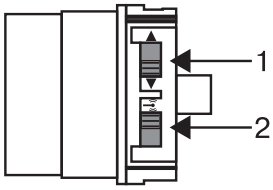
Explication des symboles	
▲	Ouverture/Montée
▼	Fermeture/Descente
▲	Ouverture/Montée bloquée
▼	Fermeture/Descente bloquée
|▲|	Centronic : Le moteur s'arrête après le relâchement de la touche de déplacement correspondante
ou |▼|	Centronic PLUS : Le moteur s'arrête 5 s après l'actionnement de la touche de déplacement correspondante
	Vent
+/−	Valeur seuil pour le vent
	Soleil
+/−	Valeur seuil pour le soleil
	Pluie
	Pas de pluie
	Perte du capteur
▲*	Position intermédiaire I
▼*	Position intermédiaire II

Mode volet roulant

Appuyez sur une touche de déplacement pour déplacer le volet roulant vers la position de fin de course réglée.

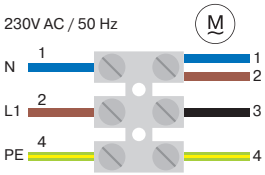
	Temporisation	Réaction
Comportement en cas de vent		
> +/−		▼
< +/−	15 minutes	Automatique
Le récepteur rétracte l'installation en cas de pluie		
		▲
	15 minutes	Automatique
Le récepteur ne réagit pas en cas de pluie		
		Automatique
		Automatique
Le récepteur déploie l'installation en cas de pluie		
		▼
	15 minutes	Automatique
Automatique		
> +/−	3 minutes	▼*
< +/−	15 minutes	▲

Mise en service avec un émetteur CentronicPLUS

Explication des symboles	
▲	**Touche MONTÉE**
■	**Touche ARRÊT**
▼	**Touche DESCENTE**
●	**Touche de programmation (sur l'émetteur)**
⬬	**Touche de fonction (sur l'émetteur)**
	**Anneau de LED sur l'émetteur**
M ...X	**Le récepteur acquitte une ou plus fois par un claquement ou un mouvement de réaction**
	**1 = commutateur de sens de rotation** **2 = commutateur radio**
Modes opératoires	
Mode normal	**Commande du récepteur/canal sélectionné**
Sélection du récepteur	**Sélection du récepteur souhaité et affectation au canal**
Mode de réglage	**Mise en service et gestion des récepteurs sélectionnés**

Attention
Les moteurs tubulaires sont conçus pour un fonctionnement de courte durée. Un disjoncteur thermique intégré permet de prévenir toute surchauffe du moteur tubulaire. Lors de la mise en service (tablier long/toile longue ou temps de fonctionnement prolongé), il est possible que le disjoncteur thermique se déclenche. Dans ce cas, le moteur se coupe. Après un bref temps de refroidissement, l'installation est de nouveau opérationnelle. Le moteur n'atteint sa durée de fonctionnement totale qu'une fois refroidi à température ambiante. Évitez tout déclenchement répété du disjoncteur thermique.

Raccordement du moteur tubulaire

	Branchez le moteur tubulaire sur l'alimentation électrique.			
	1 = bleu	2 = marron	3 = noir	4 = vert-jaune
	M 1x	Mettez l'installation sous tension. ► Le moteur tubulaire confirme la programmation.		

Mise en mode de programmation

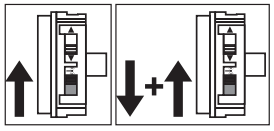
Cette étape n'est nécessaire que si l'un des appareils à programmer ne fait pas encore partie de l'installation. Par exemple en cas de marchandise neuve, d'appareils appartenant à une autre installation ou de produits réinitialisés sur le réglage usine.

Réglage du mode de programmation du moteur tubulaire par la mise sous tension

	M 1x	Mettez l'installation sous tension. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► Le moteur tubulaire se trouve en mode de programmation pendant 15 minutes.

Si plusieurs moteurs tubulaires doivent être branchés en parallèle, vous pouvez désactiver le mode de programmation de l'un des moteurs tubulaires en poussant le commutateur radio vers l'extérieur après la mise sous tension.

Réglage du mode de programmation du moteur tubulaire via le commutateur radio

	Poussez le commutateur radio vers l'intérieur. Si le commutateur radio se trouve déjà dans cette position, poussez-le vers l'extérieur avant de le ramener de nouveau vers l'intérieur. ► Le moteur tubulaire se trouve en mode de programmation pendant 15 minutes.

Programmation de l'émetteur CentronicPLUS

En cas de marchandise neuve, d'appareils appartenant à une autre installation ou de produits réinitialisés sur le réglage usine, vous devez d'abord vous mettre en mode de programmation (voir Mise en mode de programmation).

		Approchez-vous avec l'émetteur le plus près possible du récepteur à programmer.
● 3 s	M 1x 	Appuyez pendant 3 secondes sur la touche de programmation tandis que le mode de programmation est actif. L'émetteur effectue une recherche. Celle-ci est indiquée par un changement continu de la couleur de l'anneau de LED. L'émetteur passe ensuite en mode de sélection du récepteur et sélectionne le récepteur avec la meilleure qualité de connexion. ▻ Le récepteur confirme la programmation. Si le récepteur confirmant la programmation n'est pas le récepteur souhaité, vous pouvez commuter entre les récepteurs accessibles à l'aide de la touche ▲ / ▼, jusqu'à ce que le récepteur souhaité confirme la programmation. Appuyez pendant 3 secondes sur la touche ▲ pour acquitter le récepteur ayant la meilleure qualité de connexion. ▻ L'émetteur indique le statut d'affectation actuel du récepteur via l'anneau de LED.

Statut d'affectation	
L'anneau de LED s'allume en jaune :	Le récepteur ne fait pas encore partie de l'installation ou **ses réglages sont encore ceux de l'usine**.
L'anneau de LED s'allume en bleu :	Le récepteur n'est **pas affecté au canal** sélectionné.
L'anneau de LED s'allume en vert :	Le récepteur est **affecté au canal** sélectionné.
L'anneau de LED s'allume en blanc :	Capteur Centronic PLUS sélectionné.
L'anneau de LED s'allume en violet :	émetteur Centronic PLUS sélectionné.
L'anneau de LED s'allume en rouge :	Aucun récepteur trouvé.

▬		Sélectionnez le canal souhaité sur la télécommande multicanaux à l'aide de la touche de fonction.
■	M 1x ou M 2x 	Appuyez sur la touche ARRÊT pour modifier le statut d'affectation du récepteur sélectionné. Si le récepteur ne fait pas encore partie de l'installation, vous devez d'abord l'ajouter et l'affecter au canal sélectionné. ▻ Le récepteur confirme l'affectation au canal par l'émission d'un signal unique. L'annulation de l'affectation au canal est indiquée par l'émission de deux signaux. ▻ L'émetteur confirme le nouveau statut d'affectation par l'allumage correspondant de l'anneau de LED. ► Le récepteur fait alors partie de l'installation et est affecté au canal souhaité.

● 3 s		Appuyez ensuite pendant 3 secondes sur la touche de programmation pour passer en mode normal. ► L'anneau de LED s'éteint.

Ajout d'un émetteur supplémentaire à l'installation

● 3 s	M 1x 	Appuyez pendant 3 secondes sur la touche de programmation d'un émetteur déjà programmé. L'émetteur effectue une recherche. Celle-ci est indiquée par un changement continu de la couleur de l'anneau de LED. L'émetteur passe ensuite en mode de sélection du récepteur et sélectionne le récepteur avec la meilleure qualité de connexion. ▻ Le récepteur confirme la programmation.
●		Maintenez ensuite enfoncée la touche de programmation d'un nouvel émetteur. ▻ Après 5 secondes, les anneaux de LED des deux émetteurs commencent à se remplir en vert. Continuez à maintenir enfoncée la touche de programmation. ▻ Une fois le nouvel émetteur ajouté avec succès, les deux émetteurs acquittent par un clignotement en vert. ► L'ajout de l'émetteur a réussi. Si la touche de programmation est maintenue enfoncée, celui-ci démarre une nouvelle recherche et passe en mode de sélection du récepteur. **i Vous pouvez interrompre à tout moment la programmation en appuyant sur la touche ARRÊT de l'émetteur déjà programmé ou en relâchant la touche de programmation.**

i Si l'émetteur à programmer dispose déjà de données d'installation, le processus est interrompu. L'interruption du processus est signalée par un clignotement en rouge de l'anneau de LED. Dans ce cas, l'émetteur doit être réinitialisé sur le réglage usine (voir la notice correspondante de l'émetteur).

Sélection du récepteur pour le mode de réglage

☞		Approchez-vous avec l'émetteur le plus près possible du récepteur souhaité.
● 3 s	M 1x 	Appuyez pendant 3 secondes sur la touche de programmation. L'émetteur effectue une recherche. Celle-ci est indiquée par un changement continu de la couleur de l'anneau de LED. L'émetteur passe ensuite en mode de sélection du récepteur et sélectionne le récepteur avec la meilleure qualité de connexion. ▻ Le récepteur confirme la programmation. Si le récepteur confirmant la programmation n'est pas le récepteur souhaité, vous pouvez commuter entre les récepteurs accessibles à l'aide de la touche ▲ / ▼, jusqu'à ce que le récepteur souhaité confirme la programmation. Appuyez pendant 3 secondes sur la touche ▲ pour acquitter le récepteur ayant la meilleure qualité de connexion. ▻ L'émetteur indique le statut d'affectation actuel du récepteur via l'anneau de LED.

Statut d'affectation	
L'anneau de LED s'allume en jaune :	Le récepteur ne fait pas encore partie de l'installation ou **ses réglages sont encore ceux de l'usine**.
L'anneau de LED s'allume en bleu :	Le récepteur n'est **pas affecté au canal** sélectionné.
L'anneau de LED s'allume en vert :	Le récepteur est **affecté au canal** sélectionné.
L'anneau de LED s'allume en blanc :	Capteur Centronic PLUS sélectionné.
L'anneau de LED s'allume en violet :	émetteur Centronic PLUS sélectionné.
L'anneau de LED s'allume en rouge :	Aucun récepteur trouvé.

●	M 1x	Appuyez brièvement sur la touche de programmation pour passer en mode de réglage. ▻ Le récepteur confirme la programmation. ▻ L'anneau de LED de l'émetteur clignote lentement en bleu clair. ▻ Le récepteur se déplace en mode « homme mort ». ► Le mode de réglage est maintenant activé. **i Il n'est pas possible de sélectionner de cette manière un récepteur pas encore ajouté à l'installation (l'anneau de LED s'allume en jaune). Le récepteur doit être ajouté à l'installation au préalable. Voir le chapitre Programmation de l'émetteur CentronicPLUS.**

Contrôle de l'affectation du sens de rotation

i Possibilité de modifier le sens de rotation uniquement si aucune position de fin de course n'est programmée.

Il existe plusieurs possibilités de modification du sens de rotation.

- Modification du sens de rotation via le commutateur de sens de rotation
- Modification du sens de rotation via l'émetteur

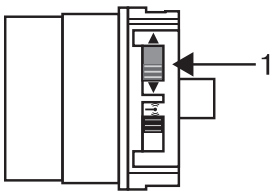
Modification du sens de rotation via le commutateur de sens de rotation

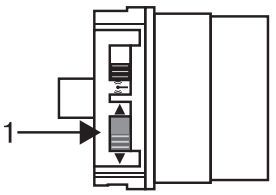
Appuyez sur la touche ▲ ou ▼.

▻ Le tablier/la toile se déplace dans la direction souhaitée.

► L'affectation du sens de rotation est OK.

Si le tablier/la toile se déplace dans la mauvaise direction, modifiez l'affectation du sens de rotation. Procédez comme suit :





Poussez le commutateur de sens de rotation (1) dans la position opposée.

▻ L'affectation du sens de rotation est alors modifiée.

► Vérifiez de nouveau l'affectation du sens de rotation.

Changement du sens de rotation avec un émetteur CentronicPLUS

☞		Sélectionnez le récepteur souhaité comme décrit dans le chapitre Sélection du récepteur pour le mode de réglage [▸ 14].

Appuyez sur la touche ▲ ou ▼.

▻ Le tablier/La toile se déplace dans la direction souhaitée.

► L'affectation du sens de rotation est OK. Repassez ensuite en mode normal, comme décrit dans la dernière étape.

Si le tablier/la toile se déplace dans la mauvaise direction, modifiez l'affectation du sens de rotation. Procédez comme suit :

●+▲+▼ **3 s**	M 3x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, maintenez les touches ▲ et ▼ enfoncées pendant 3 secondes. ▻ Le récepteur confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par une lumière défilante rouge/bleue de l'anneau de LED. Vérifiez de nouveau l'affectation du sens de rotation.

● 3 s		Appuyez ensuite pendant 3 secondes sur la touche de programmation pour passer en mode normal. ► L'anneau de LED s'éteint.

Gestion intelligente de l'installation

Fin de l'installation après le réglage automatique des positions de fin de course

Le moteur enregistre le réglage de la position de fin de course définitivement, une fois que le volet/le store a atteint 3 fois chaque position de fin de course. L'installation est alors terminée. Si une position de fin de course est réglée par un point, elle est immédiatement et définitivement enregistrée.

Indicateur d'état des positions de fin de course (ESI)

Un arrêt bref suivi d'une poursuite de la course signale que, dans cette direction, aucune position de fin de course n'est encore réglée.

Réglage des positions de fin de course

L'affectation du sens de rotation doit être correcte. Lors du réglage des positions de fin de course, le moteur tubulaire se déplace en mode homme mort avec ESI (indicateur d'état des positions de fin de course). Procédez toujours, en premier lieu, au réglage de la position de fin de course supérieure. Veillez, pour la position de fin de course supérieure, à ce que le tablier du volet roulant ne sorte pas des coulisses.
Lors de la première installation, de l'utilisation des attaches et du réglage des positions de fin de course « … à la butée inférieure », l'axe tourne au niveau de la position de fin de course inférieure d'environ 1/4 de tour de plus qu'habituellement. Le moteur tubulaire reconnaît ainsi automatiquement l'utilisation d'attaches souples ou d'attaches rigides. Le moteur tubulaire s'arrête automatiquement.

Attention
Pour la détection d'obstacles pendant le fonctionnement du moteur tubulaire sans la roue, un point doit être enregistré dans la position de fin de course inférieure en cas d'utilisation d'attaches souples.

Il existe plusieurs possibilités de réglage des positions de fin de course :

- De la butée supérieure à la butée inférieure
- Du point supérieur au point inférieur
- De la butée supérieure au point inférieur
- Du point supérieur à la butée inférieure

La position de fin de course est enregistrée lorsque le moteur tubulaire se coupe **automatiquement** à la position désirée lors du réglage des positions de fin de course et que la position a été atteinte 3 fois.

De la butée supérieure à la butée inférieure

☞		Sélectionnez le récepteur souhaité comme décrit dans le chapitre Sélection du récepteur pour le mode de réglage [▸ 14].
▲		Remontez le tablier/la toile contre la butée supérieure permanente. ▻ Le moteur tubulaire s'arrête automatiquement.
▼		Puis, abaissez le tablier/la toile contre la butée inférieure permanente. ▻ Le moteur tubulaire s'arrête automatiquement. ► Les positions de fin de course sont programmées. **i Ce mode de réglage des positions de fin de course fonctionne également en cas d'utilisation d'attaches souples ; il n'est pas nécessaire d'utiliser des attaches rigides.**
● 3 s		Appuyez ensuite pendant 3 secondes sur la touche de programmation pour passer en mode normal. ► L'anneau de LED s'éteint.

Du point supérieur au point inférieur

Ce réglage des positions de fin de course ne permet pas de compenser la longueur du tablier/de la toile.

☞		Sélectionnez le récepteur souhaité comme décrit dans le chapitre Sélection du récepteur pour le mode de réglage [▸ 14].
▲		Déplacez le tablier/la toile dans la position de fin de course supérieure souhaitée.
● + ▲	Ⓜ 1x 	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ▲, et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un allumage en vert du tiers supérieur de l'anneau de LED.
▼		Déplacez ensuite le tablier/la toile dans la position de fin de course inférieure souhaitée.
● + ▼	Ⓜ 1x 	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ▼, et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un allumage en vert du tiers inférieur de l'anneau de LED. ► Les positions de fin de course sont programmées.
● 3 s		Appuyez ensuite pendant 3 secondes sur la touche de programmation pour passer en mode normal. ► L'anneau de LED s'éteint.

De la butée supérieure au point inférieur

☞		Sélectionnez le récepteur souhaité comme décrit dans le chapitre Sélection du récepteur pour le mode de réglage [▸ 14].
▲		Remontez le tablier/la toile contre la butée supérieure permanente. ▻ Le moteur tubulaire s'arrête automatiquement.
▼		Déplacez ensuite le tablier/la toile dans la position de fin de course inférieure souhaitée.
● + ▼	Ⓜ 1x 	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ▼, et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un allumage en vert du tiers inférieur de l'anneau de LED. ► Les positions de fin de course sont programmées.
● 3 s		Appuyez ensuite pendant 3 secondes sur la touche de programmation pour passer en mode normal. ► L'anneau de LED s'éteint.

Du point supérieur à la butée inférieure

☞		Sélectionnez le récepteur souhaité comme décrit dans le chapitre Sélection du récepteur pour le mode de réglage [▸ 14].
▲		Déplacez le tablier/la toile dans la position de fin de course supérieure souhaitée.
● + ▲	Ⓜ 1x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ▲, et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un allumage en vert du tiers supérieur de l'anneau de LED.
▼		Puis, abaissez le tablier/la toile contre la butée inférieure permanente. ▻ Le moteur tubulaire s'arrête automatiquement. ► Les positions de fin de course sont programmées.
● 3 s		Appuyez ensuite pendant 3 secondes sur la touche de programmation pour passer en mode normal. ► L'anneau de LED s'éteint.

Modification des positions de fin de course réglées

1) Raccourcissement de la plage de déplacement (la position de fin de course souhaitée se trouve dans la plage de déplacement potentielle)

☞		Sélectionnez le récepteur souhaité comme décrit dans le chapitre Sélection du récepteur pour le mode de réglage [▸ 14].
▲ / ▼		Déplacez le tablier/la toile dans la nouvelle position de fin de course souhaitée.
● + ▲ ou ● + ▼	Ⓜ 1x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ▼ (pour la position de fin de course inférieure) ou ▲ (pour la position de fin de course supérieure), et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un allumage en vert du tiers supérieur/inférieur de l'anneau de LED. ► La nouvelle position de fin de course a été enregistrée.
● 3 s		Appuyez ensuite pendant 3 secondes sur la touche de programmation pour passer en mode normal. ► L'anneau de LED s'éteint.

2) Augmentation de la plage de déplacement (la position de fin de course souhaitée se trouve en dehors de la plage de déplacement potentielle)

Attention
En cas de suppression d'une ou des deux positions de fin de course, toutes les autres fonctions paramétrées (position intermédiaire I, position intermédiaire II, sécurité antigel supérieure, détection d'obstacles, horaires de déplacement, fonction de moustiquaire) seront également effacées.

☞	Sélectionnez le récepteur souhaité comme décrit dans le chapitre Sélection du récepteur pour le mode de réglage [▸ 14].
▲ / ▼	Amenez le tablier/la toile dans la position de fin de course vers laquelle vous souhaitez étendre la plage de déplacement.

● + ■ **3 s**	M 2x 	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ARRÊT, et maintenez les deux touches enfoncées pendant 3 secondes. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un clignotement en rouge de l'anneau de LED. ► La position de fin de course est effacée.
▲ / ▼		Déplacez le tablier/la toile dans la nouvelle position de fin de course souhaitée.
● + ▲ ou ● + ▼	M 1x 	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ▼ (pour la position de fin de course inférieure) ou ▲ (pour la position de fin de course supérieure), et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un allumage en vert du tiers supérieur/inférieur de l'anneau de LED. ► La nouvelle position de fin de course a été enregistrée.
● **3 s**		Appuyez ensuite pendant 3 secondes sur la touche de programmation pour passer en mode normal. ► L'anneau de LED s'éteint.

Effacement des positions de fin de course

Attention
En cas de suppression d'une ou des deux positions de fin de course, toutes les autres fonctions paramétrées (position intermédiaire I, position intermédiaire II, sécurité antigel supérieure, détection d'obstacles, horaires de déplacement, fonction de moustiquaire) seront également effacées.

Effacement des positions de fin de course individuellement

☞		Sélectionnez le récepteur souhaité comme décrit dans le chapitre Sélection du récepteur pour le mode de réglage [▸ 14].
▲ / ▼		Déplacez le tablier/la toile dans la position de fin de course à effacer.
● + ■ **3 s**	M 2x 	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ARRÊT, et maintenez les deux touches enfoncées pendant 3 secondes. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un clignotement en rouge de l'anneau de LED. ► La position de fin de course a été effacée.
● **3 s**		Appuyez ensuite pendant 3 secondes sur la touche de programmation pour passer en mode normal. ► L'anneau de LED s'éteint.

Effacement des deux positions de fin de course

☞		Sélectionnez le récepteur souhaité comme décrit dans le chapitre Sélection du récepteur pour le mode de réglage [▸ 14].
▲ / ▼		Déplacez le tablier/la toile entre les positions de fin de course.
● + ■ **3 s**	M 2x 	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ARRÊT, et maintenez les deux touches enfoncées pendant 3 secondes. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un clignotement en rouge de l'anneau de LED. ► Les positions de fin de course ont été effacées.

● 3 s		Appuyez ensuite pendant 3 secondes sur la touche de programmation pour passer en mode normal. ► L'anneau de LED s'éteint.

Positions intermédiaires I + II

Les positions intermédiaires I + II sont des positions du tablier/de la toile à choisir librement entre les deux positions de fin de course. Chaque touche de déplacement peut être affectée à une position intermédiaire. Avant de régler une position intermédiaire, il faut régler les deux positions de fin de course.

Réglage / Modification de la position intermédiaire souhaitée

▲/▼		Déplacez le tablier/la toile dans la position intermédiaire souhaitée.
■ + ▲ ou ■ + ▼	M 1x 	Appuyez en premier lieu sur la touche ARRÊT puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche de déplacement souhaitée, et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le récepteur confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un allumage en bleu clair du tiers supérieur/inférieur de l'anneau de LED. ► La position intermédiaire a été enregistrée.

Même lorsque plusieurs récepteurs sont commandés sur le même canal, il est possible de sélectionner au préalable un récepteur en particulier. Pour cela, sélectionnez au préalable le récepteur souhaité comme décrit dans le chapitre Sélection du récepteur pour le mode de réglage [▸ 14]**.**

Déplacement en position intermédiaire souhaitée

2 fois ▲ ou 2 fois ▼		En une seconde, appuyez 2 fois sur la touche de déplacement correspondant à la position intermédiaire souhaitée. ▻ L'émetteur confirme la programmation par une lumière défilante de l'anneau de LED passant du bleu au turquoise. ► Le tablier/La toile se déplace dans la position intermédiaire affectée à la touche de déplacement.

Effacement de la position intermédiaire souhaitée

2 fois ▲ ou 2 fois ▼		Déplacez le tablier/la toile dans la position intermédiaire à effacer.
■ + ▲ ou ■ + ▼	M 2x 	Appuyez en premier lieu sur la touche ARRÊT puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche de déplacement affectée à la position intermédiaire, et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le récepteur confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un allumage en bleu clair du tiers supérieur/inférieur de l'anneau de LED. ► La position intermédiaire a été supprimée.

Effacement des positions intermédiaires

■ + ■ 5 s	M 2x 	Appuyez deux fois sur la touche ARRÊT en l'espace d'une seconde et maintenez la touche enfoncée pendant 5 secondes. ▻ Le récepteur confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un clignotement en rouge de l'anneau de LED. ► Les positions intermédiaires ont été effacées.

Réinitialisation de la mémoire radio du moteur tubulaire sur le réglage usine

Il existe plusieurs possibilités :

- Avec un émetteur CentronicPlus programmé
- Avec le kit de réglage universel (réf. 4935 000 001 0)

Les positions de fin de course réglées et toutes les autres fonctions paramétrées (position intermédiaire I, position intermédiaire II, sécurité antigel supérieure, détection d'obstacles, fonction de moustiquaire) sont conservées.

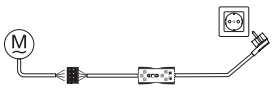
Avec un émetteur CentronicPLUS programmé

		Approchez-vous avec l'émetteur le plus près possible du récepteur souhaité.
● 3 s	M 1x	Appuyez pendant 3 secondes sur la touche de programmation. L'émetteur effectue une recherche. Celle-ci est indiquée par un changement continu de la couleur de l'anneau de LED. L'émetteur passe ensuite en mode de sélection du récepteur et sélectionne le récepteur avec la meilleure qualité de connexion. ▻ Le récepteur confirme la programmation. Si le récepteur confirmant la programmation n'est pas le récepteur souhaité, vous pouvez commuter entre les récepteurs accessibles à l'aide de la touche ▲ / ▼, jusqu'à ce que le récepteur souhaité confirme la programmation. Appuyez pendant 3 secondes sur la touche ▲ pour acquitter le récepteur ayant la meilleure qualité de connexion. ▻ L'émetteur indique le statut d'affectation actuel du récepteur via l'anneau de LED.

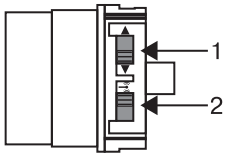
Statut d'affectation	
L'anneau de LED s'allume en jaune :	Le récepteur ne fait pas encore partie de l'installation ou **ses réglages sont encore ceux de l'usine**.
L'anneau de LED s'allume en bleu :	Le récepteur n'est **pas affecté au canal** sélectionné.
L'anneau de LED s'allume en vert :	Le récepteur est **affecté au canal** sélectionné.
L'anneau de LED s'allume en blanc :	Capteur Centronic PLUS sélectionné.
L'anneau de LED s'allume en violet :	émetteur Centronic PLUS sélectionné.
L'anneau de LED s'allume en rouge :	Aucun récepteur trouvé.

●	M 1x	Appuyez brièvement sur la touche de programmation pour passer en mode de réglage. ▻ Le récepteur confirme la programmation. ▻ L'anneau de LED de l'émetteur clignote lentement en bleu clair. ▻ Le récepteur se déplace en mode « homme mort ». ▻ Le mode de réglage est maintenant activé.
● + ▲ + ■ + ▼ **3 s**	M 2x	Puis, appuyez sur la touche de programmation et conjointement sur la touche ▲, sur la touche ARRÊT et sur la touche ▼ pendant environ 3 secondes. ▻ Le récepteur confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par une lumière défilante rouge de l'anneau de LED. ► La mémoire radio du moteur tubulaire est maintenant réinitialisée sur le réglage usine.

Avec le kit de réglage universel (réf. 4935 000 001 0)

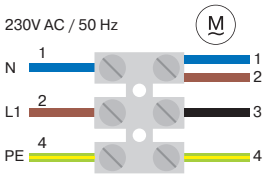
		Reliez les fils du moteur tubulaire à ceux du kit de réglage en faisant correspondre les couleurs.
		Branchez le kit de réglage au réseau électrique.
		Appuyez ensuite sur la touche « Moteur tubulaire avec fin de course électronique et radio ».
 **10 s**		Appuyez ensuite pendant 10 secondes sur la touche « Effacement de l'émetteur ». ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► Le moteur tubulaire a alors supprimé toutes les affectations radio.

Mise en service avec un émetteur Centronic

Explication des symboles	
▲	**Touche MONTÉE**
■	**Touche ARRÊT**
▼	**Touche DESCENTE**
●	**Touche de programmation (sur l'émetteur)**
M ...X	**Le récepteur acquitte une ou plusieurs fois par un claquement ou un mouvement de réaction**
	**1 = commutateur de sens de rotation** **2 = commutateur radio**

Attention
Les moteurs tubulaires sont conçus pour un fonctionnement de courte durée. Un disjoncteur thermique intégré permet de prévenir toute surchauffe du moteur tubulaire. Lors de la mise en service (tablier long/toile longue ou temps de fonctionnement prolongé), il est possible que le disjoncteur thermique se déclenche. Dans ce cas, le moteur se coupe. Après un bref temps de refroidissement, l'installation est de nouveau opérationnelle. Le moteur n'atteint sa durée de fonctionnement totale qu'une fois refroidi à température ambiante. Évitez tout déclenchement répété du disjoncteur thermique.

Raccordement du moteur tubulaire

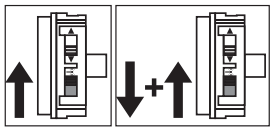
		Branchez le moteur tubulaire sur l'alimentation électrique.		
		1 = bleu	2 = marron	3 = noir	4 = vert-jaune
	M 1x	Mettez l'installation sous tension. ► Le moteur tubulaire confirme la programmation.		

Réglage du mode de programmation du moteur tubulaire par la mise sous tension

	M 1x	Mettez l'installation sous tension. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► Le moteur tubulaire se trouve en mode de programmation pendant 3 minutes.

Si plusieurs moteurs tubulaires doivent être branchés en parallèle, vous pouvez désactiver le mode de programmation de l'un des moteurs tubulaires en poussant le commutateur radio vers l'extérieur après la mise sous tension.

Réglage du mode de programmation du moteur tubulaire via le commutateur radio

	Poussez le commutateur radio vers l'intérieur. Si le commutateur radio se trouve déjà dans cette position, poussez-le vers l'extérieur avant de le ramener de nouveau vers l'intérieur. ► Le moteur tubulaire se trouve en mode de programmation pendant 3 minutes.

Programmation de l'émetteur maître

● 3s	Ⓜ 2x	Appuyez pendant 3 secondes sur la touche de programmation tandis que le mode de programmation est actif. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► Le processus de programmation est ainsi terminé.

Si un émetteur est déjà programmé dans le récepteur, appuyez pendant 10 secondes sur la touche de programmation.

Contrôle de l'affectation du sens de rotation

Possibilité de modifier le sens de rotation uniquement si aucune position de fin de course n'est programmée.

Il existe plusieurs possibilités de modification du sens de rotation:

- Modification du sens de rotation via le commutateur de sens de rotation
- Modification du sens de rotation via l'émetteur maître

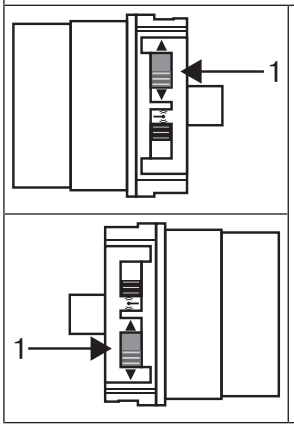
Modification du sens de rotation via le commutateur de sens de rotation

Appuyez sur la touche ▲ ou ▼

▻ Le tablier/la toile se déplace dans la direction souhaitée.

► L'affectation du sens de rotation est OK.

Si le tablier/la toile se déplace dans la mauvaise direction, modifiez l'affectation du sens de rotation. Procédez comme suit :



Poussez le commutateur de sens de rotation (1) dans la position opposée.

▻ L'affectation du sens de rotation est alors modifiée.

► Vérifiez de nouveau l'affectation du sens de rotation.

Modification du sens de rotation via l'émetteur maître

Appuyez sur la touche ▲ ou ▼.

▻ Le tablier/la toile se déplace dans la direction souhaitée.

► L'affectation du sens de rotation est OK.

Si le tablier/la toile se déplace dans la mauvaise direction, modifiez l'affectation du sens de rotation. Procédez comme suit :

●+▲+▼ 3s	Ⓜ 3x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, maintenez les touches ▲ et ▼ enfoncées pendant 3 secondes. ► Le moteur tubulaire confirme la programmation. Vérifiez de nouveau l'affectation du sens de rotation.

Gestion intelligente de l'installation

Fin de l'installation après le réglage automatique des positions de fin de course

Le moteur enregistre le réglage de la position de fin de course définitivement, une fois que le volet/le store a atteint 3 fois chaque position de fin de course. L'installation est alors terminée. Si une position de fin de course est réglée par un point, elle est immédiatement et définitivement enregistrée.

Indicateur d'état des positions de fin de course (ESI)

Un arrêt bref suivi d'une poursuite de la course signale que, dans cette direction, aucune position de fin de course n'est encore réglée.

Réglage des positions de fin de course

Le réglage des positions de fin de course ne peut être effectué que via l'émetteur maître. L'affectation du sens de rotation doit être correcte. Lors du réglage des positions de fin de course, le moteur tubulaire se déplace en mode homme mort avec ESI (indicateur d'état des positions de fin de course). Procédez toujours, en premier lieu, au réglage de la position de fin de course supérieure. Veillez, pour la position de fin de course supérieure, à ce que le tablier du volet roulant ne sorte pas des coulisses.
Lors de la première installation, de l'utilisation des attaches souples et du réglage des positions de fin de course « … à la butée inférieure », l'axe tourne au niveau de la position de fin de course inférieure d'environ 1/4 de tour de plus qu'habituellement. Le moteur tubulaire reconnaît ainsi automatiquement l'utilisation de verrous ou d'attaches. Le moteur tubulaire s'arrête automatiquement.

Attention
Pour la détection d'obstacles pendant le fonctionnement du moteur tubulaire sans la roue, un point doit être enregistré dans la position de fin de course inférieure en cas d'utilisation d'attaches souples.

Il existe plusieurs possibilités de réglage des positions de fin de course :

- De la butée supérieure à la butée inférieure
- Du point supérieur au point inférieur
- De la butée supérieure au point inférieur
- Du point supérieur à la butée inférieure

La position de fin de course est enregistrée lorsque le moteur tubulaire se coupe **automatiquement** à la position désirée lors du réglage des positions de fin de course et que la position a été atteinte 3 fois.

De la butée supérieure à la butée inférieure

▲	Remontez le volet/le store contre la butée supérieure permanente. ▻ Le moteur tubulaire s'arrête automatiquement.
▼	Puis, abaissez-le contre la butée inférieure permanente. ▻ Le moteur tubulaire s'arrête automatiquement. ► Les positions de fin de course sont programmées.

Du point supérieur au point inférieur

Ce réglage des positions de fin de course ne permet pas de compenser la longueur du tablier/de la toile.

▲		Déplacez le tablier/la toile dans la position de fin de course supérieure souhaitée.
● + ▲	Ⓜ 1x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ▲, et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation.
▼		Déplacez ensuite le tablier/la toile dans la position de fin de course inférieure souhaitée.
● + ▼	Ⓜ 1x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ▼, et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► Les positions de fin de course sont programmées.

De la butée supérieure au point inférieur

▲		Remontez le tablier/la toile contre la butée supérieure permanente. ▻ Le moteur tubulaire s'arrête automatiquement.
▼		Déplacez ensuite le tablier/la toile dans la position de fin de course inférieure souhaitée.
● + ▼	Ⓜ 1x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ▼, et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► Les positions de fin de course sont programmées.

Du point supérieur à la butée inférieure

▲		Déplacez le tablier/la toile dans la position de fin de course supérieure souhaitée.
● + ▲	Ⓜ 1x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ▲, et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation.
▼		Puis, abaissez le tablier/la toile contre la butée inférieure permanente. ▻ Le moteur tubulaire s'arrête automatiquement. ► Les positions de fin de course sont programmées.

Modification des positions de fin de course réglées

La modification des positions de fin de course réglées ne peut être effectuée que via l'émetteur maître.

1) Raccourcissement de la plage de déplacement (la position de fin de course souhaitée se trouve dans la plage de déplacement potentielle)

▲/▼		Déplacez le tablier/la toile dans la nouvelle position de fin de course souhaitée.
● + ▲ ou ● + ▼	Ⓜ 1x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ▼ (pour la position de fin de course inférieure) ou ▲ (pour la position de fin de course supérieure), et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► La nouvelle position de fin de course a été enregistrée.

2) Augmentation de la plage de déplacement (la position de fin de course souhaitée se trouve en dehors de la plage de déplacement potentielle)

Attention
En cas de suppression d'une ou des deux positions de fin de course, toutes les autres fonctions paramétrées (position intermédiaire I, position intermédiaire II, sécurité antigel supérieure, détection d'obstacles, horaires de déplacement, fonction de moustiquaire) seront également effacées.

▲/▼		Amenez le tablier/la toile dans la position de fin de course vers laquelle vous souhaitez étendre la plage de déplacement.
● + ■ **10s**	Ⓜ 2x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ARRÊT, et maintenez les deux touches enfoncées pendant 10 secondes. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► La position de fin de course est effacée.
▲/▼		Déplacez le tablier/la toile dans la nouvelle position de fin de course souhaitée.

● + ▲ ou ● + ▼	Ⓜ 1x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ▼ (pour la position de fin de course inférieure) ou ▲ (pour la position de fin de course supérieure), et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► La nouvelle position de fin de course a été enregistrée.

Effacement des positions de fin de course

Attention
En cas de suppression d'une ou des deux positions de fin de course, toutes les autres fonctions paramétrées (position intermédiaire I, position intermédiaire II, sécurité antigel supérieure, détection d'obstacles, horaires de déplacement, fonction de moustiquaire) seront également effacées.

L'effacement des positions de fin de course ne peut être effectué que via l'émetteur maître. Les positions de fin de course supprimées sont indiquées via l'ESI.

Effacement des positions de fin de course individuellement

▲ / ▼		Déplacez le volet/le store dans la position de fin de course à effacer.
● + ■ **10s**	Ⓜ 2x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ARRÊT, et maintenez les deux touches enfoncées pendant 10 secondes. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► La position de fin de course a été effacée.

Effacement des deux positions de fin de course

▲ / ▼		Déplacez le tablier/la toile entre les positions de fin de course.
● + ■ **10s**	Ⓜ 2x	Appuyez en premier lieu sur la touche de programmation puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche ARRÊT, et maintenez les deux touches enfoncées pendant 10 secondes. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► Les positions de fin de course ont été effacées.

Positions intermédiaires I + II

Les positions intermédiaires I + II sont des positions du tablier/de la toile à choisir librement entre les deux positions de fin de course. Chaque touche de déplacement peut être affectée à une position intermédiaire. Avant de régler une position intermédiaire, il faut régler les deux positions de fin de course.

Réglage / Modification de la position intermédiaire souhaitée

▲ / ▼		Déplacez le tablier/la toile dans la position intermédiaire souhaitée.
■ + ▲ ou ■ + ▼	Ⓜ 1x	Appuyez en premier lieu sur la touche ARRÊT puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche de déplacement souhaitée, et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► La position intermédiaire a été enregistrée.

Déplacement en position intermédiaire souhaitée

2 fois ▲ ou **2 fois ▼**	En une seconde, appuyez 2 fois sur la touche de déplacement correspondant à la position intermédiaire souhaitée. ► Le tablier/La toile se déplace dans la position intermédiaire affectée à la touche de déplacement.

Effacement de la position intermédiaire souhaitée

2 fois ▲ ou **2 fois ▼**		Déplacez le tablier/la toile dans la position intermédiaire à effacer.
■ + ▲ ou **■ + ▼**	(M) 2x	Appuyez en premier lieu sur la touche ARRÊT puis, dans les 3 secondes qui suivent, sur la touche de déplacement affectée à la position intermédiaire, et maintenez les deux touches enfoncées. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► La position intermédiaire a été supprimée.

Programmation d'autres émetteurs

La programmation d'un capteur est possible sans émetteur maître. Pour cela, passez le récepteur en mode de programmation ou de réglage. Ignorez la première étape « Appuyez pendant 3 secondes sur la touche de programmation de l'émetteur maître programmé ».

Outre l'émetteur maître, il est également possible de programmer au maximum 15 émetteurs (dont 3 capteurs maxi.) dans le récepteur radio.

● 3s	(M) 1x	Appuyez pendant 3 secondes sur la touche de programmation de l'émetteur maître programmé. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation.
● 3s	(M) 1x	Appuyez maintenant pendant 3 secondes sur la touche de programmation d'un nouvel émetteur, que le moteur tubulaire ne connaît pas encore. Vous activez ainsi pendant 3 minutes le mode de programmation du moteur tubulaire pour un nouvel émetteur. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation.
● 3s	(M) 2x	Appuyez maintenant pendant 3 secondes une nouvelle fois sur la touche de programmation du nouvel émetteur que vous souhaitez programmer. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► Le nouvel émetteur est maintenant programmé.

Effacement de l'émetteur

La suppression d'un capteur est possible sans émetteur maître. Pour cela, passez le récepteur en mode de programmation ou de réglage. Ignorez la première étape « Appuyez pendant 3 secondes sur la touche de programmation de l'émetteur maître ».

Effacement des émetteurs un à un

L'émetteur maître programmé ne peut pas être effacé. La programmation peut seulement être remplacée (cf. Reprogrammation de l'émetteur maître [◗ 29]**).**

● 3s	(M) 1x	Appuyez pendant 3 secondes sur la touche de programmation de l'émetteur maître. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation.
● 3s	(M) 1x	Appuyez maintenant pendant 3 secondes sur la touche de programmation de l'émetteur que vous souhaitez effacer. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation.
● 10s	(M) 2x	Appuyez ensuite une nouvelle fois pendant 10 secondes sur la touche de programmation de l'émetteur que vous souhaitez effacer. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► L'émetteur a été effacé du moteur tubulaire.

Effacement de tous les émetteurs (à l'exception de l'émetteur maître)

● 3s	Ⓜ 1x	Appuyez pendant 3 secondes sur la touche de programmation de l'émetteur maître. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation.
● 3s	Ⓜ 1x	Appuyez pendant 3 secondes une nouvelle fois sur la touche de programmation de l'émetteur maître. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation.
● 10s	Ⓜ 2x	Appuyez pendant 10 secondes une nouvelle fois sur la touche de programmation de l'émetteur maître. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► Tous les émetteurs (à l'exception de l'émetteur maître) ont été effacés du récepteur.

Reprogrammation de l'émetteur maître

Il existe 2 possibilités pour reprogrammer l'émetteur maître :

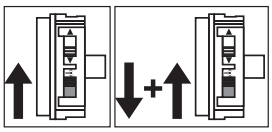
- Réglage du mode de programmation du moteur tubulaire par la mise sous tension
- Réglage du mode de programmation du moteur tubulaire via le commutateur radio

Réglage du mode de programmation du moteur tubulaire par la mise sous tension

Pour que le nouvel émetteur maître soit programmé uniquement dans le moteur tubulaire souhaité, tous les autres moteurs tubulaires qui sont branchés sur le même réseau d'alimentation ne doivent plus se trouver en mode de programmation. Après la remise sous tension, exécutez pour cela un ordre d'arrêt ou de déplacement à l'aide de l'émetteur de ces moteurs tubulaires ou poussez le commutateur radio de l'intérieur vers l'extérieur. Si le commutateur radio se trouve déjà dans cette position, poussez-le vers l'intérieur avant de le ramener de nouveau vers l'extérieur.

		Coupez le courant du moteur tubulaire.
	Ⓜ 1x	Remettez le moteur tubulaire sous tension après 5 secondes. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ▻ Le moteur tubulaire se trouve en mode de programmation pendant 3 minutes.
● 10 s	Ⓜ 2x	Appuyez pendant 10 secondes sur la touche de programmation du nouvel émetteur maître. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► Le nouvel émetteur maître a été programmé et l'ancien émetteur maître a été remplacé.

Réglage du mode de programmation du moteur tubulaire via le commutateur radio

		Poussez le commutateur radio vers l'intérieur. Si le commutateur radio se trouve déjà dans cette position, poussez-le vers l'extérieur avant de le ramener de nouveau vers l'intérieur. ▻ Le moteur tubulaire se trouve en mode de programmation pendant 3 minutes.
● 10 s	Ⓜ 2x	Appuyez pendant 10 secondes sur la touche de programmation du nouvel émetteur maître. ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► Le nouvel émetteur maître a été programmé et l'ancien émetteur maître a été remplacé.

Fonctions supplémentaires avec CentronicPLUS / Centronic

Sécurité antigel supérieure

La sécurité antigel supérieure permet d'entraver le blocage par le gel du volet roulant en position de fin de course supérieure. En effet, le volet roulant s'arrête alors juste avant la butée supérieure. La distance à la butée supérieure est régulièrement contrôlée automatiquement et, le cas échéant, corrigée.
Cette fonction est désactivée à la livraison.
Pour pouvoir l'activer, les deux positions de fin de course doivent être paramétrées.

La sécurité antigel n'est disponible que si le volet roulant se déplace en position de fin de course supérieure contre une butée permanente. Elle n'est détectable qu'à partir du moment où le tablier/la toile a atteint la butée supérieure 3x depuis la position de fin de course inférieure.

Activation / désactivation de la sécurité antigel supérieure avec un émetteur CentronicPLUS

☞		Sélectionnez le récepteur souhaité comme décrit dans le chapitre Sélection du récepteur pour le mode de réglage [▸ 14].
▲		Déplacez le tablier/la toile dans la position de fin de course supérieure.
● + ■ + ▲ **3 s**	M 3x	Puis, appuyez sur la touche de programmation et conjointement sur la touche ARRÊT et sur la touche ▲ pendant environ 3 secondes. ► Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► L'émetteur confirme la programmation par une lumière défilante violette de l'anneau de LED.
● **3 s**		Appuyez ensuite pendant 3 secondes sur la touche ● pour passer en mode normal. ► L'anneau de LED s'éteint.

Activation / désactivation de la sécurité antigel supérieure avec un émetteur Centronic

▲		Déplacez le tablier/la toile dans la position de fin de course supérieure.
● + ■ + ▲ **3 s**	M 3x	Puis, appuyez sur la touche de programmation et conjointement sur la touche ARRÊT et sur la touche ▲ pendant environ 3 secondes. ► Le moteur tubulaire confirme la programmation.

Fonction de moustiquaire

Si la fonction de moustiquaire est activée, la détection d'obstacles est déjà activée après un tour de l'axe de 140° environ en partant de la position de fin de course supérieure. Si le tablier du volet roulant se déplace en direction d'une porte de moustiquaire ouverte, le moteur s'arrête et redémarre vers la fin de course supérieure.
Cette fonction est désactivée à la livraison.
Pour pouvoir l'activer, les deux positions de fin de course doivent être paramétrées.

La fonction de détection des obstacles n'est active qu'avec la « roue pour détection d'obstacles ».
En cas de suppression d'une ou des deux positions de fin de course, cette fonction paramétrée sera également effacée.

Activation / désactivation de la fonction de moustiquaire avec un émetteur CentronicPLUS

☞		Sélectionnez le récepteur souhaité comme décrit dans le chapitre Sélection du récepteur pour le mode de réglage [▸ 14].
▲		Déplacez le tablier/la toile dans la position de fin de course supérieure.
● + ■ + ▼ **3 s**	M 3x	Puis, appuyez sur la touche de programmation et conjointement sur la touche ARRÊT et sur la touche ▼ pendant environ 3 secondes. ► Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► L'émetteur confirme la programmation par une lumière défilante violette de l'anneau de LED.

● 3 s	Appuyez ensuite pendant 3 secondes sur la touche de programmation pour passer en mode normal. ► L'anneau de LED s'éteint.

Activation / désactivation de la fonction de moustiquaire avec un émetteur Centronic

▲		Déplacez le tablier/la toile dans la position de fin de course supérieure.
● + ■ + ▼ 3 s	Ⓜ 3x	Puis, appuyez sur la touche de programmation et conjointement sur la touche ARRÊT et sur la touche ▼ pendant environ 3 secondes. ► Le moteur tubulaire confirme la programmation.

Programmation des horaires de déplacement

Cette fonction est disponible avec tous les émetteurs CentronicPlus EasyControl et seulement avec les émetteurs « MemoControl » de la gamme de commandes Centronic de Becker. Avant de régler la fonction de mémorisation, il faut régler les deux positions de fin de course.

Ce récepteur peut enregistrer un horaire de commutation pour la ▲ et un autre pour la ▼. Lorsque la fonction de mémorisation est activée, l'ordre de déplacement ainsi enregistré est exécuté automatiquement toutes les 24 heures. Les horaires de déplacement programmés auparavant sont remplacés et ce, quel que soit l'émetteur depuis lequel la programmation a été effectuée.

☞	Pour la programmation des horaires de ▼, le moteur tubulaire doit se trouver en position de fin de course supérieure. Pour les horaires de ▲, il doit se trouver en position de fin de course inférieure.
🕐	Attendez l'heure à laquelle vous souhaitez que l'ordre de déplacement automatique soit exécuté.
▲ / ▼ 6 s	Au moment désiré, actionnez la touche de déplacement correspondante et maintenez-la enfoncée jusqu'à ce que le moteur tubulaire s'arrête brièvement, après 6 secondes env., puis poursuive la course jusqu'à la position de fin de course. Vous pouvez maintenant relâcher la touche de déplacement. ► Le récepteur a enregistré l'horaire actuel pour cet ordre de déplacement.

Effacement des horaires de déplacement avec un émetteur CentronicPLUS

En cas d'effacement, les deux horaires de déplacement sont toujours supprimés conjointement.

■ 10 s	Ⓜ 2x	Appuyez pendant 10 secondes sur la touche ARRÊT. ▻ Le récepteur confirme la programmation. ▻ L'émetteur confirme la programmation par un clignotement en rouge de l'anneau de LED. ► Les horaires de déplacement sont effacés.
		

Effacement des horaires de déplacement avec un émetteur Centronic

En cas d'effacement, les deux horaires de déplacement sont toujours supprimés conjointement.

■ 10 s	Ⓜ 2x	Appuyez pendant 10 secondes sur la touche ARRÊT. ▻ Le récepteur confirme la programmation. ► Les horaires de déplacement sont effacés.

Activation / désactivation des horaires de déplacement avec un émetteur CentronicPLUS

L'activation et la désactivation s'effectuent à l'aide de la commutation mode manuel/automatique de l'émetteur.

3 s	Appuyez pendant 3 secondes sur la touche ARRÊT pour afficher l'état actuel.	
	Mode automatique :	L'anneau de LED s'allume en **vert**.
	Mode manuel :	L'anneau de LED s'allume en **rouge**.
	Modes différents :	L'anneau de LED s'allume en **jaune**.
5 s	Appuyez pendant 5 secondes sur la touche ARRÊT pour commuter entre les modes manuel et automatique.	

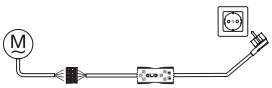
Activation / désactivation des horaires de déplacement avec un émetteur Centronic

Cette fonction n'est disponible qu'avec les émetteurs « MemoControl » de la gamme de commandes Centronic de Becker.

Le curseur permet d'activer et de désactiver la fonction de mémorisation. La commutation valable est la dernière à avoir été effectuée.
En mode opératoire « ◴ », ce déplacement est répété toutes les 24 heures.
Lorsque le curseur est placé sur « ✋ », aucun ordre de déplacement automatique n'est exécuté.

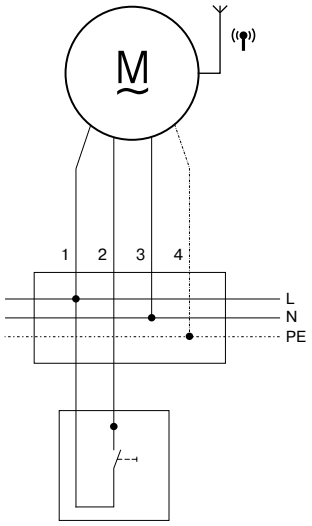
Réinitialisation du moteur tubulaire sur le réglage usine

Seul le kit de réglage universel (réf. 4935 000 001 0) permet de procéder à la réinitialisation sur le réglage usine.

		Reliez les fils du moteur tubulaire à ceux du kit de réglage en faisant correspondre les couleurs.
		Branchez le kit de réglage au réseau électrique.
		Appuyez ensuite sur la touche « Moteur tubulaire avec fin de course électronique et radio ».
▲/▼		Déplacez le moteur tubulaire entre les positions de fin de course.
 **10s**	M 2x	Appuyez ensuite pendant 10 secondes sur la touche « Effacement de l'émetteur ». ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation.
▲/▼		Émettez un bref ordre de déplacement.
	M 2x	Appuyez maintenant sur la touche « Effacement de la/des position(s) de fin de course » ▻ Le moteur tubulaire confirme la programmation. ► Le moteur tubulaire est maintenant réinitialisé sur le réglage usine.

Commande sur place avec un bouton poussoir

Utilisez uniquement un bouton poussoir (contact de fermeture). Branchez uniquement un moteur par interrupteur à position momentanée. La longueur du câble entre le moteur tubulaire et l'interrupteur à position momentanée ne doit pas dépasser 20 m.
L'interrupteur à position momentanée ne doit pas être actionné dans les 5 secondes suivant l'activation de la tension de raccordement.



Interrupteur à position momen

Branchement	
1 = noir	2 = marron
3 = bleu	4 = vert-jaune

Ordres des touches

La commande s'effectue en mode séquentiel « montée-arrêt-descente-arrêt ».

< 1 seconde	Déplacement en auto-entretien
> 1 seconde	Déplacement en mode homme mort
Double pression < 1 seconde	Déplacement en position intermédiaire (en alternance, lorsque les deux sont programmés)

Détection d'obstacles

Prudence
La fonction de détection des obstacles n'est active qu'avec la « roue pour détection d'obstacles ».
Assurez-vous également que le moteur soit inséré dans l'axe jusqu'à l'attache de la couronne.
L'utilisation de la détection des obstacles du moteur pour la protection des personnes est interdite. Elle a été exclusivement conçue pour pouvoir protéger les volets roulants ou les protections solaires de tout dommage.

Un moteur correctement installé se coupe lorsqu'un obstacle ou un dérangement est détecté au niveau du volet roulant puis effectue un bref déplacement en sens inverse, libérant ainsi l'obstacle.
Si la marche en sens inverse est interrompue, un nouvel ordre de déplacement est possible uniquement dans le sens inverse. Déplacez le tablier/la toile sans interruption jusqu'à ce que le moteur tubulaire s'arrête automatiquement. Il est alors à nouveau possible de déplacer le tablier/la toile dans les deux sens.

Les obstacles suivants sont détectés :
Dans le sens de la DESCENTE

- Un arrêt anormal du tablier lors de la descente en raison d'objets placés sur le rebord de la fenêtre ou en raison d'un blocage des coulisses latérales.

Si le moteur tubulaire s'arrête dans la zone de fin de course supérieure, il vérifie une nouvelle fois la présence d'un obstacle.

Afin d'optimiser la fermeture des fentes du tablier du volet roulant en position de fin de course inférieure, la marche en sens inverse est désactivée à partir des 360° environ qui précèdent la fin de course inférieure.
Pour garantir un roulement fiable du tablier du volet roulant dans les coulisses, la détection d'obstacles est désactivée pendant environ 1,5 tour de l'axe, à partir de la position de fin de course supérieure.

Dans le sens de la MONTÉE

- Une augmentation exceptionnellement forte de la sollicitation (p. ex. due au gel sur la lame finale).

Élimination



Le symbole de poubelle barrée sur le produit indique que l'appareil doit être impérativement éliminé séparément des déchets ménagers. À la fin de sa durée de vie, le produit doit être éliminé séparément et déposé dans un point de collecte des appareils électriques et électroniques.
L'emballage doit être éliminé de manière conforme.

Maintenance

Ces moteurs sont sans entretien.

Caractéristiques techniques Ø35

Moteur tubulaire	P5-16	P9-16
Modèle	C01 PLUS	
Type	C PROF1+	
Couple nominal [Nm]	5	9
Vitesse de sortie [tr/min]	16	16
Capacité de la cage	64 tours	
Tension de raccordement	230 V CA / 50 Hz	
Puissance connectée [W]	85	110
Consommation de courant nominale [A]	0,36	0,47
Mode opératoire	S2 4 min	
Indice de protection	IP 44	
Diamètre int. minimal de l'axe [mm]	37	
Fréquence	868,3 MHz	
Niveau sonore moyen [dB(A)]	⩽ 70	
Réglage usine Vent	Niveau de valeur seuil 11, l'installation se déplace dans le sens de ▼	
Réglage usine Soleil	Niveau de valeur seuil 7, l'installation se déplace dans le sens de ▼	
Réglage usine Pluie	L'installation ne réagit pas en cas de pluie	

Caractéristiques techniques Ø45

Moteur tubulaire	R8-17	R12-17	R20-17	R30-17	R40-17
Modèle	C01 PLUS				
Type	C PROF1+				
Couple nominal [Nm]	8	12	20	30	40
Vitesse de sortie [tr/min]	17	17	17	17	17
Capacité de la cage	64 tours				
Tension de raccordement	230 V CA / 50 Hz				
Puissance connectée [W]	100	110	160	205	260
Consommation de courant nominale [A]	0,45	0,5	0,75	0,9	1,15
Mode opératoire	S2 4 min				
Indice de protection	IP 44				
Diamètre int. minimal de l'axe [mm]	47				
Fréquence	868,3 MHz				
Niveau sonore moyen [dB(A)]	⩽ 70				
Réglage usine Vent	Niveau de valeur seuil 11, l'installation se déplace dans le sens de ▼				
Réglage usine Soleil	Niveau de valeur seuil 7, l'installation se déplace dans le sens de ▼				
Réglage usine Pluie	L'installation ne réagit pas en cas de pluie				

Indications relatives au moteur concernant le lieu de montage

Moteur tubulaire	Modèle / Type	Lieu de montage

Messages d'erreur

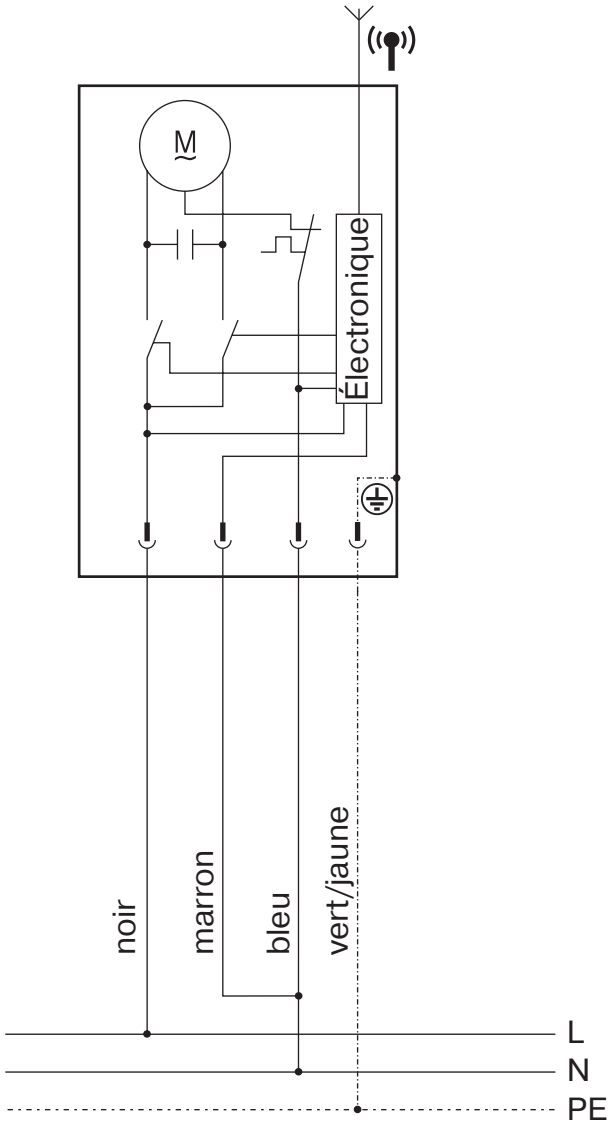
 **10 fois**	Le moteur tubulaire est bloqué. ► L'émetteur confirme la programmation par 10 clignotements en rouge de l'anneau de LED.
 **5 fois**	Le moteur tubulaire est en surchauffe. ► L'émetteur confirme la programmation par 5 clignotements en rouge/jaune de l'anneau de LED.
	Le moteur tubulaire n'est pas accessible. ► L'émetteur confirme la programmation par un allumage en rouge de l'anneau de LED.

Que faire si…

Problème	Comment y remédier
Le moteur tubulaire ne démarre pas.	Programmez un nouvel émetteur.
	Amenez l'émetteur dans la zone de portée du moteur tubulaire.
	Actionnez au moins 5x la touche de déplacement ou la touche d'arrêt de l'émetteur à proximité immédiate du moteur tubulaire.
	Positionnez la/les pile(s) correctement dans l'émetteur ou remplacez-la/les.
	Contrôlez le branchement électrique.
	Le disjoncteur thermique intégré dans le moteur tubulaire s'est déclenché. Attendez que le disjoncteur thermique libère de nouveau le moteur tubulaire.
	Le moteur est bloqué. Le mode hiver est actif. Désactivez le mode hiver via l'application CentralControl.
Impossible de régler l'affectation du sens de rotation sur le moteur tubulaire.	Effacez les positions de fin de course (voir le chapitre correspondant Effacement des positions de fin de course) et réglez de nouveau l'affectation du sens de rotation.
L'affectation du sens de rotation est incorrecte après l'effacement des positions de fin de course.	Modifiez le sens de rotation avec l'émetteur correspondant ou le commutateur de sens de rotation du moteur tubulaire.
Le moteur tubulaire s'arrête au hasard, la poursuite de la course dans la même direction n'est pas possible.	Le moteur tubulaire a reconnu une augmentation de la sollicitation. Faites-le marcher brièvement en sens inverse, puis reprenez la course dans la direction souhaitée.
	Le moteur tubulaire est en surcharge dans l'application. Utilisez un moteur tubulaire avec un couple plus élevé.
	Effacez les fins de course puis réglez-les de nouveau.
Le moteur tubulaire n'enregistre pas les horaires de commutation.	Utilisez un émetteur Centronic possédant un curseur manuel/automatique ou un émetteur CentronicPlus.
Le moteur tubulaire ne démarre pas à l'horaire paramétré.	Passez du mode manuel au mode automatique.
	Si le curseur d'un émetteur Centronic est déjà positionné sur ◴, poussez-le vers ✋ avant de le ramener de nouveau en position ◴ .
Les horaires de commutation programmés changent.	Coupures électriques fréquentes sur le secteur 230 V CA. Variations dans la fréquence secteur 50 Hz. Utilisez un émetteur de type « TimeControl » et réglez l'horaire de commutation souhaité.
Le moteur n'atteint pas la position de fin de course déterminée lors de la course de programmation.	Pour des raisons de sécurité, le moteur réagit sensiblement aux obstacles lors de la course de programmation afin d'éviter toute détérioration. Abaissez brièvement puis remontez le tablier/la toile jusqu'à ce qu'il/elle atteigne la position de fin de course supérieure.
Les fentes d'aération du volet roulant ne se ferment pas complètement.	Effacez les positions de fin de course (voir Effacement des positions de fin de course) et réglez-les d'après « au point inférieur » (voir Réglage des positions de fin de course). Dans ce cas, réglez d'abord la position de fin de course inférieure (point inférieur), puis la position de fin de course supérieure.
L'anneau de LED s'allume en rouge lors de la sélection du récepteur pour le mode de réglage.	Réduisez la distance du récepteur.
	Contrôlez les raccords électriques du récepteur.
	Passez le récepteur en mode de programmation.
	Ajoutez l'émetteur à l'installation.

Problème	Comment y remédier
Le réglage souhaité ne peut pas être modifié.	Assurez-vous que l'émetteur CentronicPlus se trouve bien en mode de réglage.

Exemple de raccordement



BECKER-ANTRIEBE GMBH
Friedrich-Ebert-Str. 2 – 4
35764 Sinn, Allemagne

BECKER

- Original -

Déclaration de conformité UE

Document n° : **5100 310 077 0**

Par la présente, nous certifions que la série de produits ci-après

Désignation du produit : **Moteur tubulaire**

Désignation des types : **P5/16.., P5/20.., P5/30.., P9/16.., R8/17.., R12/17.., R20/17.., R30/17.., R40/17.., R50/11.., L50/17.., L60/11.., L60/17.., L70/17.., L80/11.., L80/17.., L100/11.., L120/11..**

Version : **C; P, R, S, E, O; F1…F99; +; A0…z9**

Numéros de série : à partir de **231600001**

est conforme aux dispositions pertinentes des directives suivantes :

Directive 2006/42/CE (MD) L157, 09.06.2006

Directive 2014/53/UE (RED) L153, 22.05.2014

Directive 2011/65/UE (RoHS) L174, 01.07.2011

En outre, les objectifs de sécurité prévus par la **directive basse tension 2006/95/CE** ont été respectés conformément à l'annexe I, point 1.5.1 de la directive 2006/42/CE.

Normes appliquées :

DIN EN 60335-1:2020
EN 60335-2-97:2017

EN 300220-2:2018
EN 301489-3:2019

EN 62479:2011

EN 14202:2004

Responsable de la constitution du dossier technique :
Becker-Antriebe GmbH, Friedrich-Ebert-Str. 2 – 4, 35764 Sinn, Allemagne

Déclaration de conformité établie à :

Sinn, 13.04.2023
Lieu, date

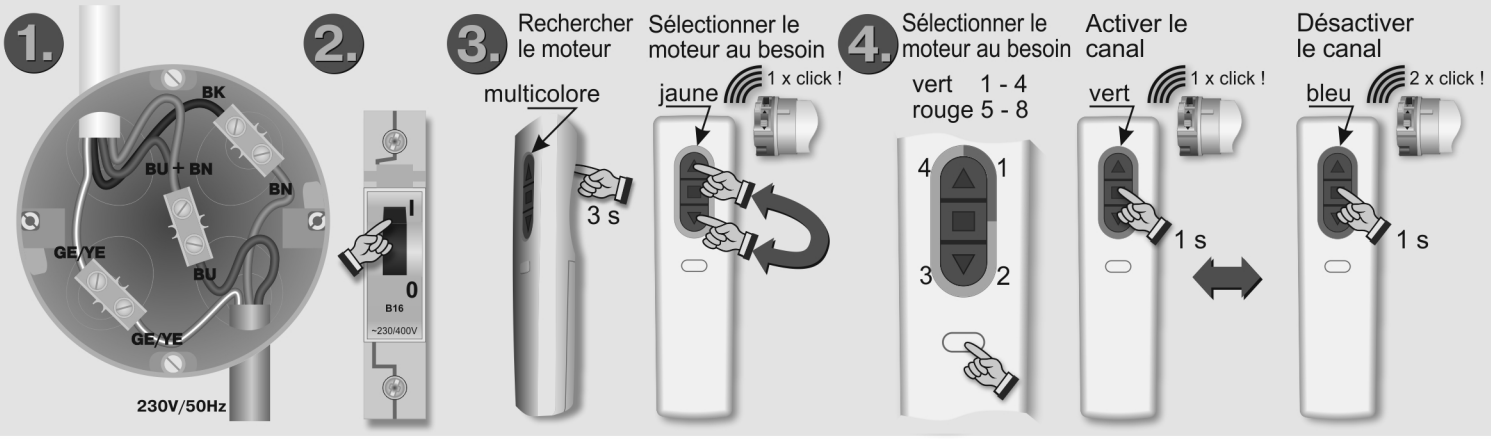
Maik Wiegelmann, Direction

La présente déclaration atteste de la conformité avec les directives mentionnées, mais ne constitue pas une garantie de caractéristiques. Les consignes de sécurité contenues dans la documentation technique jointe au produit doivent impérativement être observées.

CE Antriebe Bidi 5100 310 077 0 a_fr

Mise en service - Moteurs tubulaires - Type C01 PLUS

Constituer un réseau et affecter le canal sélectionné

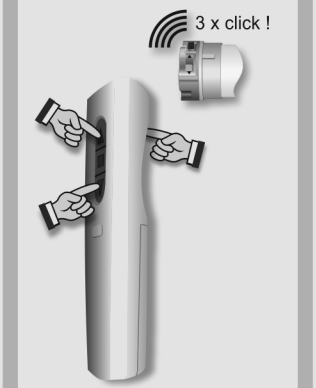


Programmations en mode de réglage

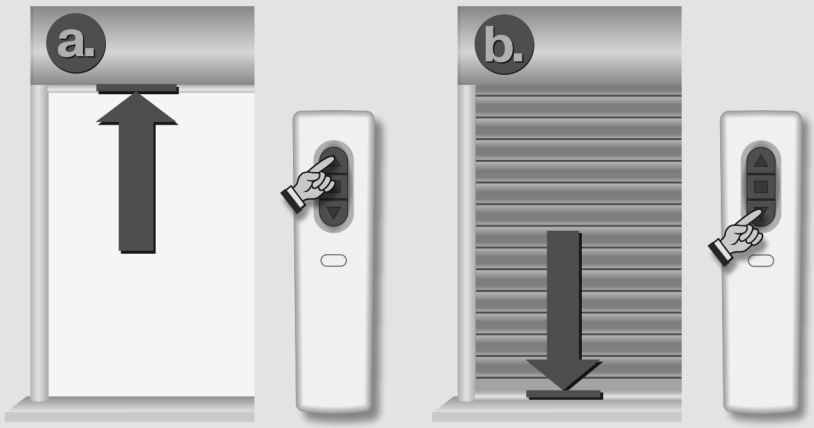
Mettre le mode de réglage sous tension



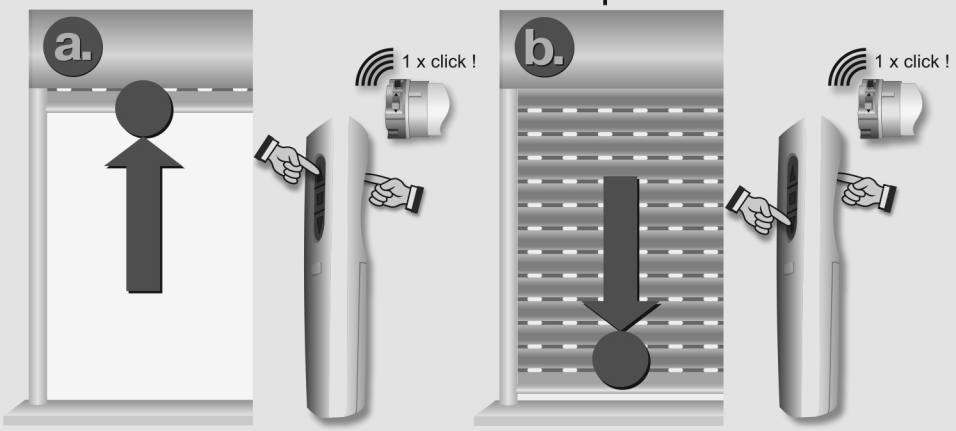
Modifier le sens de rotation



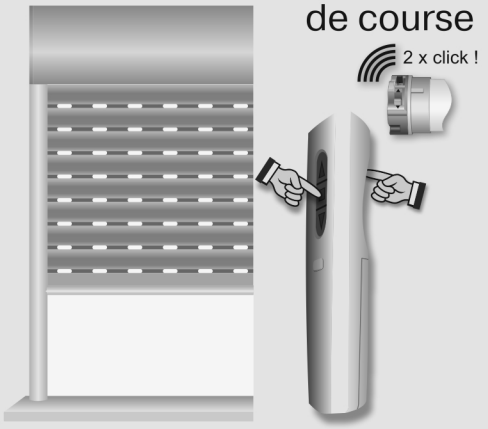
Fins de course butée



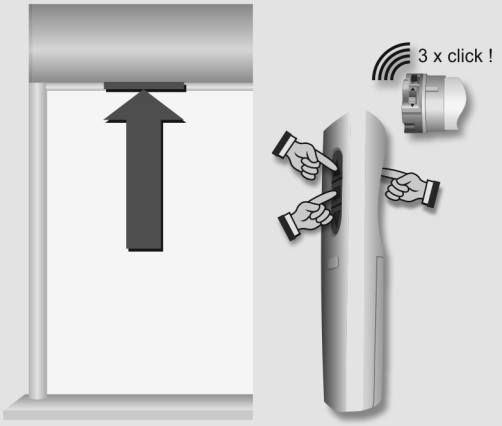
Fins de course point



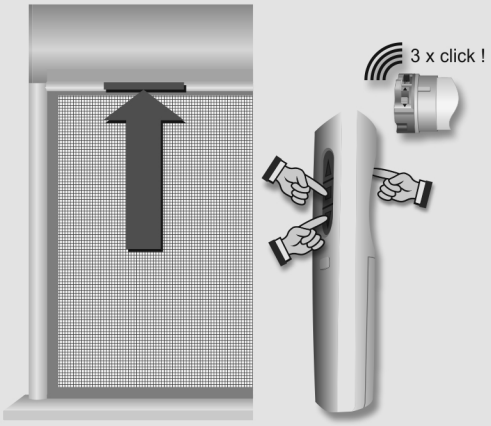
Effacer des positions de fin de course



Sécurité antigel supérieure



Fonction de moustiquaire



Quitter le mode de réglage

